

Manuel d'entretien

Barrière de stationnement

Date : juin 2023

Version du document : 1.0

Anglais

Copyright © 2023 ZKTECO CO., LTD. Tous droits réservés.

Aucune partie de ce manuel ne peut être copiée ou transmise de quelque manière que ce soit sans l'accord écrit préalable de ZKTeco. Toutes les parties de ce manuel appartiennent à ZKTeco et à ses filiales (ci-après la « Société » ou « ZKTeco »).

Marque déposée

ZKTeco est une marque déposée de ZKTeco. Les autres marques mentionnées dans ce manuel appartiennent à leurs propriétaires respectifs.

Clause de non-responsabilité

Ce manuel contient des informations sur le fonctionnement et la maintenance de l'équipement ZKTeco. Les droits d'auteur sur tous les documents, dessins, etc. relatifs à l'équipement fourni par ZKTeco appartiennent à ZKTeco. Le contenu de ce manuel ne doit pas être utilisé ou partagé par le destinataire avec un tiers sans l'autorisation écrite expresse de ZKTeco.

Le contenu de ce manuel doit être lu dans son intégralité avant de commencer l'utilisation et la maintenance de l'équipement fourni. Si l'un des contenus du manuel semble peu clair ou incomplet, veuillez contacter ZKTeco avant de commencer l'utilisation et la maintenance dudit équipement.

Il est indispensable pour un fonctionnement et un entretien satisfaisants que le personnel d'exploitation et d'entretien soit parfaitement familiarisé avec la conception et qu'il ait reçu une formation approfondie sur l'utilisation et l'entretien de la machine/unité/équipement. Il est également essentiel pour le fonctionnement sûr de la machine/unité/équipement que le personnel lise et suive les instructions de sécurité contenues dans le manuel.

En cas de conflit entre les termes et conditions du présent manuel et les spécifications du contrat, les dessins, les fiches d'instructions ou tout autre document contractuel, les conditions/documents du contrat prévalent. Les conditions/documents spécifiques au contrat s'appliquent en priorité.

ZKTeco n'offre aucune garantie ni représentation quant à l'exhaustivité des informations contenues dans ce manuel ou de toute modification qui y a été apportée. ZKTeco n'étend aucune garantie d'aucune sorte, y compris, sans limitation, toute garantie de conception ou d'adéquation à un usage particulier.

ZKTeco n'assume aucune responsabilité pour les erreurs ou omissions éventuelles dans les informations ou documents référencés ou liés à ce manuel. L'utilisateur assume l'intégralité des risques liés aux résultats et performances obtenus à partir de l'utilisation des informations.

ZKTeco ne sera en aucun cas responsable envers l'utilisateur ou tout tiers pour tout dommage accessoire, consécutif, indirect, spécial ou exemplaire, y compris, sans limitation, la perte d'activité, la perte de bénéfices, l'interruption d'activité, la perte d'informations commerciales ou toute perte pécuniaire, découlant de, en relation avec ou

relatif à l'utilisation des informations contenues ou référencées dans ce manuel, même si ZKTeco a été informé de la possibilité de tels dommages.

Ce manuel et les informations qu'il contient peuvent contenir des inexactitudes techniques, d'autres inexactitudes ou des erreurs typographiques. ZKTeco modifie périodiquement les informations contenues dans le présent manuel qui seront incorporées dans de nouveaux ajouts/amendements au manuel. ZKTeco se réserve le droit d'ajouter, de supprimer, de modifier ou de modifier les informations contenues dans le manuel de temps à autre sous forme de circulaires, de lettres, de notes, etc. pour une meilleure lisibilité. fonctionnement et la sécurité de la machine/unité/équipement. Lesdits ajouts ou modifications sont destinés à améliorer/améliorer le fonctionnement de la machine/unité/équipement et de tels changements ne donneront droit à aucune indemnisation ou dommages en aucune circonstance.

ZKTeco ne sera en aucun cas responsable (i) en cas de dysfonctionnement de la machine/unité/équipement dû au non-respect des instructions contenues dans ce manuel (ii) en cas de fonctionnement de la machine/unité/équipement au-delà des limites de débit (iii) en cas de fonctionnement de la machine et de l'équipement dans des conditions différentes de celles prescrites dans le manuel.

Le produit sera mis à jour de temps à autre sans préavis. Les dernières procédures d'utilisation et les documents pertinents sont disponibles sur <http://www.zkteco.com>.

S'il y a un problème lié au produit, veuillez nous contacter.

Siège social de ZKTeco

Adresse Parc industriel ZKTeco, n° 32, route industrielle,
Ville de Tangxia, Dongguan, Chine.

Téléphone +86 769 - 82109991

Fax +86 755 - 89602394

Pour toute question relative à l'entreprise, veuillez nous écrire à : sales@zkteco.com.

Pour en savoir plus sur nos succursales mondiales, visitez www.zkteco.com

À propos de l'entreprise

ZKTeco est l'un des plus grands fabricants mondiaux de lecteurs RFID et biométriques (empreintes digitales, faciales, veines des doigts). Les produits proposés comprennent des lecteurs et des panneaux de contrôle d'accès, des caméras de reconnaissance faciale à courte et longue portée, des contrôleurs d'accès aux ascenseurs/étages, des tourniquets, des contrôleurs de portail à reconnaissance de plaques d'immatriculation (LPR) et des produits de consommation, notamment des serrures de porte à empreintes digitales et à lecteur de visage fonctionnant sur batterie. Nos solutions de sécurité sont multilingues et localisées dans plus de 18 langues différentes. Dans l'usine de fabrication ultramoderne certifiée ISO9001 de ZKTeco, d'une superficie de 700 000 pieds carrés, nous contrôlons la fabrication, la conception des produits, l'assemblage des composants et la logistique/expédition, le tout sous un même toit.

Les fondateurs de ZKTeco ont été déterminés à mener des recherches et à développer de manière indépendante des procédures de vérification biométrique et à produire un SDK de vérification biométrique, qui a été initialement largement appliqué dans les domaines de la sécurité des PC et de l'authentification d'identité. Avec l'amélioration continue du développement et de nombreuses applications sur le marché, l'équipe a progressivement construit un écosystème d'authentification d'identité et un écosystème de sécurité intelligent, basés sur des techniques de vérification biométrique. Avec des années d'expérience dans l'industrialisation des vérifications biométriques, ZKTeco a été officiellement créée en 2007 et est désormais l'une des entreprises leaders mondiales dans le secteur de la vérification biométrique, détenant divers brevets et étant sélectionnée comme entreprise nationale de haute technologie pendant 6 années consécutives. Ses produits sont protégés par des droits de propriété intellectuelle.

À propos du manuel

Ce manuel présente l'entretien de la barrière de stationnement.

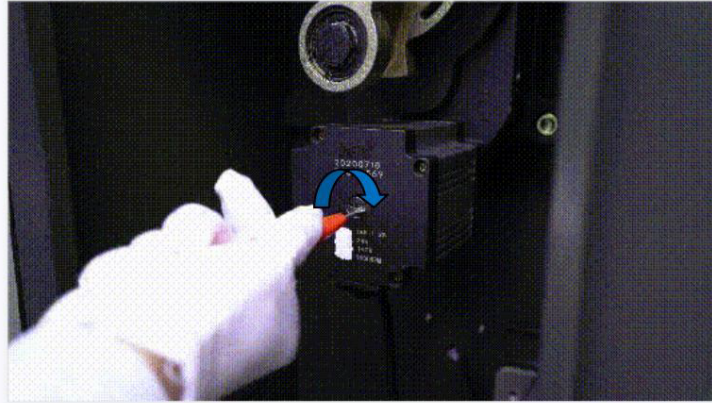
Toutes les figures affichées sont fournies à titre d'illustration uniquement. Les figures de ce manuel peuvent ne pas correspondre exactement aux produits réels.

Table des matières

1. ENTRETIEN DES PIÈCES À MOUVEMENT MÉCANIQUE	1
2. ÉQUILIBRE ENTRE LE BRAS DE FLÈCHE ET LES RESSORTS.....	2
3. CONNEXION ENTRE LA CARTE PRINCIPALE ET LE MOTEUR.....	3
4. AUTO-CONTRÔLE DE LA MACHINE.....	4
5. TÉLÉCOMMANDE	4
6. CARTE PRINCIPALE DE LA BARRIÈRE DE STATIONNEMENT	5
7. CONTRÔLE DE L'INTENSITÉ DE LA RÉSISTANCE AU VENT.....	6
8. NETTOYAGE DES SURFACES.....	6
9. CALENDRIER D'ENTRETIEN DU MATÉRIEL.....	7

1. Entretien des pièces du mouvement mécanique

Inspectez le mouvement mécanique de la barrière de stationnement pour vous assurer que le bras de la flèche monte et descend en douceur et qu'il est dans la bonne position.



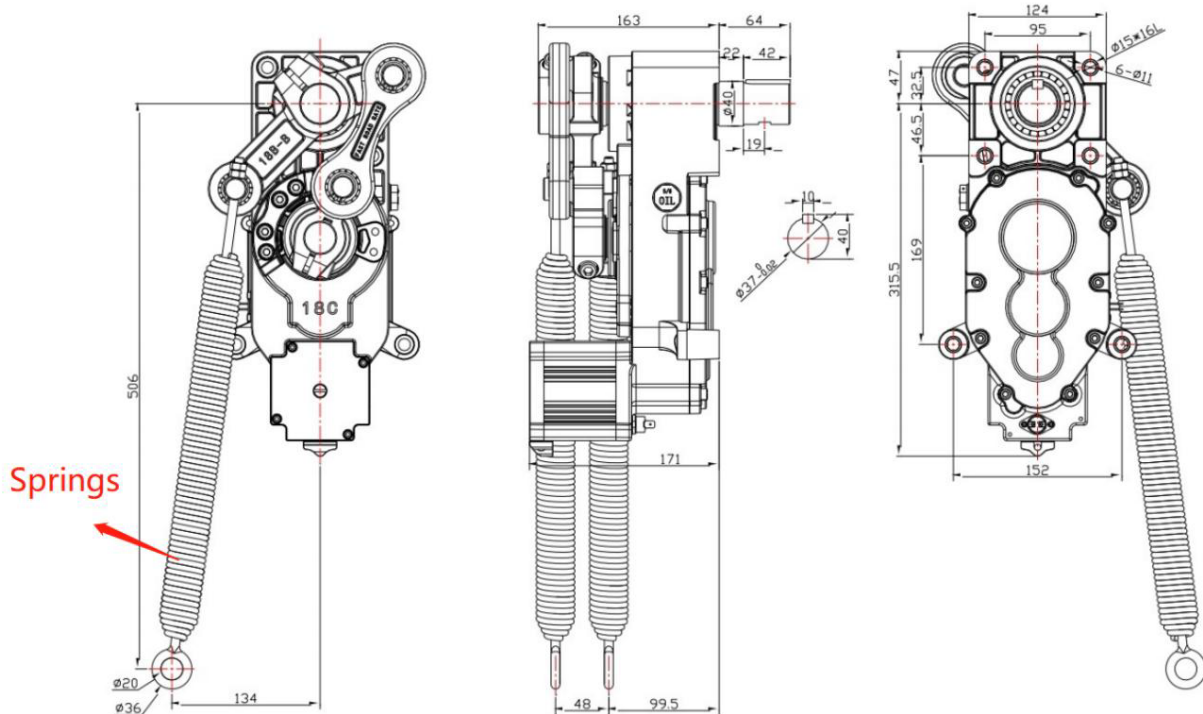
Tout d'abord, retirez tous les ressorts qui équilibrent le poids du bras de flèche.

À l'aide d'un tournevis droit, tournez ici pour déverrouiller le mouvement du moteur, puis poussez manuellement le bras de flèche jusqu'à la position verticale.



Si le bras de flèche peut se déplacer en douceur vers le haut jusqu'à la position souhaitée, cela indique que la partie mécanique mobile et le mouvement du moteur fonctionnent correctement.

2. Équilibre entre le bras de flèche et les ressorts



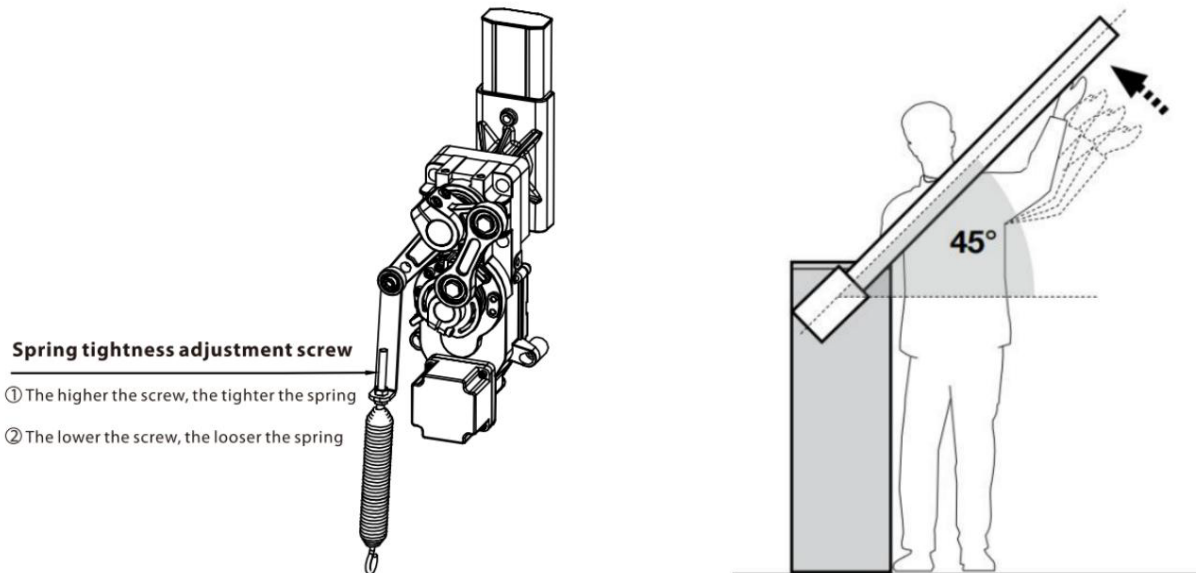
Le ressort est utilisé pour équilibrer le poids du bras de flèche lorsqu'il descend vers la position horizontale.

La quantité de ressorts nécessaire dépend de la longueur et du diamètre du bras de flèche.

Vérifiez s'il y a des fissures sur le ressort, essayez de le remplacer si c'est le cas.

Vérifiez l'équilibre entre le bras de flèche et le ressort. Si l'équilibre est correct, le bras de flèche doit s'arrêter à 45 degrés.

If the boom arm shakes when it rises, you can adjust the spring loosely, and if the boom arm shakes when it falls, you can adjust the spring tightly.

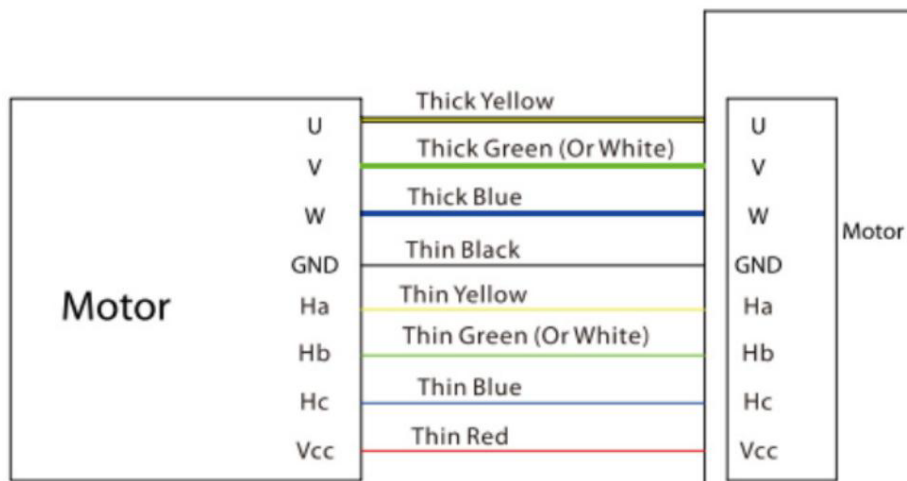


- 1) Lorsque la barrière est à 45°, c'est le meilleur équilibre.
- 2) Le diamètre du fil à ressort est ajusté en fonction des différentes longueurs de flèche :
 - Une flèche de 3 m nécessite un câble de $\varnothing 4,5$ mm,
 - Une flèche de 4,5 m nécessite un câble de $\varnothing 5,5$ mm,
 - et - Une flèche de 6 m nécessite un câble de $\varnothing 6,5$ mm.

Remarque : si la longueur de la flèche est inférieure à 2 m, n'installez pas le ressort.

3. Connexion entre la carte mère et le moteur

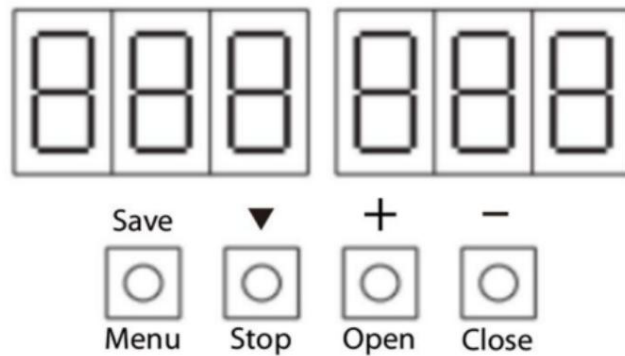
Le moteur est contrôlé par la carte principale DC 24 V et la connexion est illustrée dans le schéma ci-dessous.



La connexion du fil doit être solide et correcte. S'il y a du jeu dans la connexion du fil, nous devons la reconnecter.

4. Auto-vérification de la machine

Lors de la mise sous tension initiale de la barrière de stationnement, appuyez sur le bouton haut pour relever le bras de la flèche en position verticale. Appuyez ensuite sur le bouton bas pour l'abaisser en position horizontale. Ce processus, appelé « auto-vérification », permet à la carte principale de suivre l'ensemble du processus de mouvement et de déterminer la position du bras de la flèche.



Menu/Save: Menu options/Confirm and Save.

Stop/▼: Stop the boom arm /Flip down the parameter

Open/+: Increase parameter/value

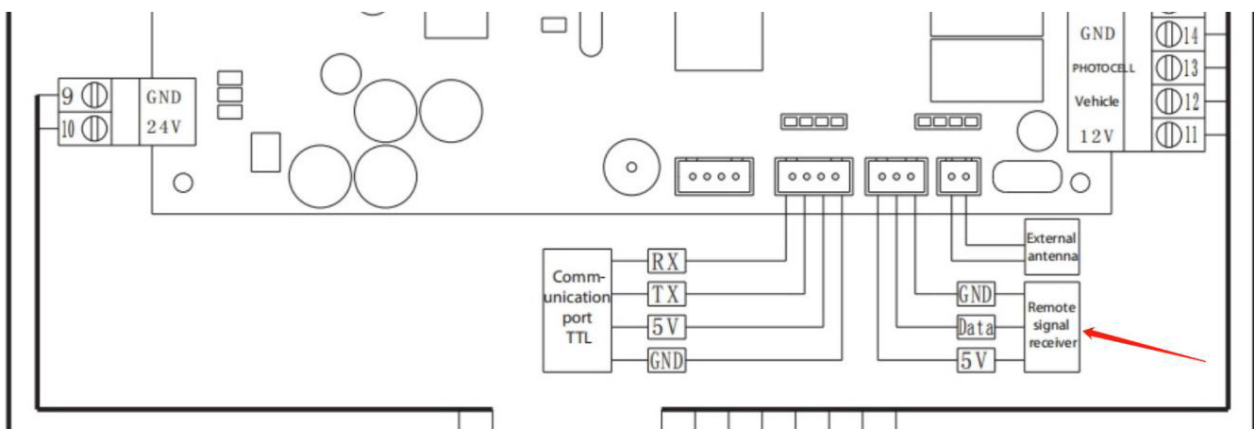
Close/-: Decrease parameter/value

Une fois le processus d'auto-vérification terminé, nous pouvons utiliser la télécommande pour contrôler le mouvement de la flèche bras.

5. Télécommande

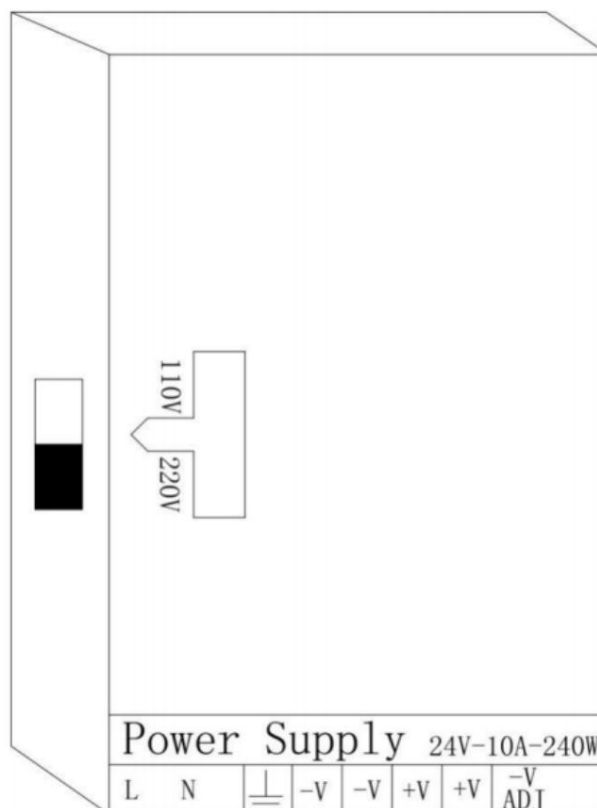
Une fois le processus d'auto-vérification terminé, vérifiez si la télécommande fonctionne. Si la télécommande ne fonctionne pas, il se peut qu'elle soit à court d'énergie. Nous pouvons observer si un voyant rouge s'allume lorsque nous appuyons sur la télécommande.

Il se peut également que le récepteur à distance ne soit pas connecté à la carte principale ou qu'il soit cassé. Quoi qu'il en soit, nous pouvons essayer de les vérifier.



6. Panneau principal de la barrière de stationnement

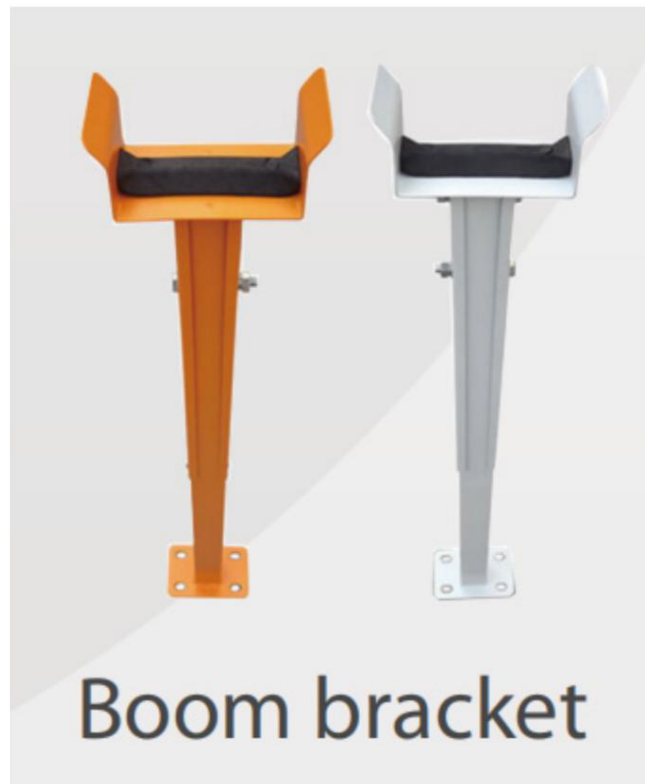
La carte mère est alimentée en 24 V. Cependant, lorsque nous la mettons sous tension, la carte mère ne fonctionne pas du tout. Pour résoudre le problème, nous pouvons mesurer l'entrée d'alimentation. S'il n'y a pas d'entrée d'alimentation ou si elle mesure moins de 20 V, cela indique un problème potentiel avec l'alimentation. Dans une telle situation, il est conseillé de remplacer l'alimentation.



Si la carte mère est sous tension, cela peut indiquer que la carte a brûlé. Dans ce cas, nous devons vérifier s'il y a des signes de brûlure sur les composants électroniques de la carte mère. Si des signes de brûlure sont détectés, nous devons rechercher la cause et envisager de remplacer la carte mère.

7. Vérification de l'intensité de la résistance au vent

Lors de l'installation de la barrière de stationnement dans une zone où le vent est constamment fort et présente un risque d'endommager la lisse, envisagez deux solutions possibles : ajouter un support de lisse pour un soutien supplémentaire ou opter pour une lisse ronde, qui offre une meilleure résistance à de telles conditions.



8. Nettoyage de surface

Le corps de la barrière de stationnement doit être nettoyé une fois par mois ou une fois par semaine avec un chiffon doux et humide si de l'eau ou de la poussière reste dessus, ce qui rend la barrière peu esthétique.

9. Calendrier d'entretien de l'équipement

Nombre	Article	Calendrier
1	Nettoyage général : Rouille	Une demi-année
2	Pièce de mouvement mécanique	Une demi-année
3	Équilibre entre le bras de flèche et les ressorts	Une demi-année
4	Connexion entre la carte mère et le moteur	Une demi-année
5	Carte mère	Une demi-année
6	Vérification de l'intensité de la résistance au vent	Une demi-année

Parc industriel ZKTeco, n° 32, route industrielle,

Ville de Tangxia, Dongguan, Chine.

Téléphone : +86 769 - 82109991

Fax : +86 755 - 89602394

www.zkteco.com

